

صوری‌سازی مکانیک لاغرانژی و ناوردایی معادلات لاغرانژ

ابوتراب یغمائی

چکیده

بر اساس دیدگاه تجربه‌گرایان منطقی، که به دیدگاه مورد قبول شهرت دارد، نظریه علمی مجموعه‌ای از گزاره‌های در منطق مرتبه اول صورت‌بندی می‌شوند. مطابق با دیدگاه رقیب که با نام دیدگاه معنایی یا غیرگزاره‌ای شناخته می‌شود، نظریه علمی مجموعه‌ای از مدل‌های است. در این مقاله سعی می‌شود نشان داده شود که دیدگاه مورد قبول نمی‌تواند الگوی قابل قبولی از تعیین نیروهای تعییم‌یافته در مکانیک کلاسیک ارائه کند. بر این اساس در قسمت دوم، از ناوردایی معادلات لاغرانژ و استلزمات آن بحث می‌شود. در آخر این بخش این نکته مورد تأکید قرار می‌گیرد که ناوردایی معادلات لاغرانژ مستلزم این است که مقادیر فیزیکی هم جنس هم‌بعد باشند. در بخش سوم، آخرین نسخه دیدگاه مورد قبول معرفی می‌شود. سپس صوری‌سازی مکانیک لاغرانژی در این دیدگاه ارزیابی و مشاهده می‌شود که این دیدگاه نمی‌تواند مقادیر فیزیکی هم جنس را به صورت یکسان تعیین کند. در بخش آخر، دیدگاه معنایی سوییز - اسینید معرفی می‌شود و نسخه ساختاری مکانیک لاغرانژی مطرح خواهد شد. در نهایت نشان داده می‌شود که این دیدگاه می‌تواند مقادیر فیزیکی هم جنس را به صورت یکسان تعیین کند.

کلیدواژه‌ها: دیدگاه مورد قبول، دیدگاه معنایی، ساختارگرایی، ناوردایی معادلات لاغرانژ.

۱. مقدمه

اگرچه معمولاً^۱ فلسفة علم استاندارد با معیارهایش در باب جدایی علم از غیرعلم شناخته شده است، اما پیش‌گامان فلسفة علم در اوایل قرن بیستم همواره به این می‌اندیشیدند که

* استادیار پژوهشکده مطالعات بنیادین علم و فناوری، دانشگاه شهید بهشتی a_yaghmaie@sbu.ac.ir

تاریخ دریافت: ۱۳۹۳/۷/۲۰، تاریخ پذیرش: ۱۳۹۳/۷/۱۶

«نظریه علمی چیست؟».^۱ موقفیت‌های روزافزون منطق مرتبه اول کافی بود تا فلاسفه را به سمت استفاده از این منطق برای صوری‌سازی نظریه‌های علمی سوق دهد. حاصل آن شد که تجربه‌گرایان منطقی نظریه علمی را چیزی ندانند جز مجموعه‌ای از گزاره‌ها که درنهایت توسط نتایج مشاهدتی و عملیات مشاهدتی تعبیر می‌شود. این دیدگاه که به دیدگاه مورد قبول (recived view) معروف است، توانست تا اواخر دهه ۱۹۵۰ میلادی بر پا باشد. اما انتقادات قاطع هانسون (Hanson, 1958) و کووهن (Kuhn, 1962) در فرو ریختن تمایز مشاهده/نظریه و انتقاد پاتنم (Putnam, 1966) به تمایز میان واژگان مشاهدتی/نظری ضربه‌ای جدی به این دیدگاه وارد کرد. هم‌زمان با انتقادات کووهن و حتی پیش از آن، گروهی از فلاسفه علم مانند سوپیز (Suppes, 1957) و بث (Beth, 1949) نشان داده بودند که منطق مرتبه اول نمی‌تواند نظریه‌های علمی را بازسازی کند. دیدگاه آنان بعدها به دیدگاه معنایی (semantic approach)، ساختارگرایانه (structuralist view)، غیرگزاره‌ای (non-statement view) و یا فرازبانی (extra-linguistic view) مشهور شد. اگرچه ادبیات غالب فلسفه علم در دهه‌های ۱۹۶۰ و ۱۹۷۰ تحت تأثیر فلسفه علم کووهن و فایربند قرار داشت، ساختارگرایان در پایان این دوران برنامه‌های بازسازی عقلانی نظریه‌های علمی را احیا کردند. آثار ون فراسن (Van Fraassen, 1970 and 1980)، اسنید (Sneed, 1979) و اشتگمولر (Stegmüller, 1976) از جمله این برنامه‌ها محسوب می‌شوند.

در این مقاله سعی می‌شود جدا از جزئیات دیدگاه معنایی و موارد اختلاف کلی آن با دیدگاه مورد قبول، موردی از مکانیک کلاسیک بررسی و درنهایت نتیجه گرفته شود که دیدگاه مورد قبول نمی‌تواند الگویی مورد قبول در رابطه با تعیین (identification) مفاهیم فیزیکی، خصوصاً نیروهای تعمیم‌یافته، ارائه کند. بر این اساس، در قسمت دوم از ناوردایی معادلات لاگرانژ و استلزمات آن بحث می‌شود. در آخر این بخش این نکته مورد تأکید قرار می‌گیرد که ناوردایی معادلات لاگرانژ مستلزم این است که مقادیر فیزیکی (physical magnitudes) هم‌جنس هم‌بعد نباشند.

در بخش سوم، آخرین نسخه دیدگاه مورد قبول معرفی می‌شود. سپس صوری‌سازی مکانیک لاگرانژی در این دیدگاه ارزیابی می‌شود و مشاهده می‌شود که این دیدگاه نمی‌تواند مقادیر فیزیکی هم‌جنس را به صورت یکسان تعیین کند.

در بخش آخر، دیدگاه معنایی سوپیز - اسنید (Suppes-Sneedean approach) معرفی می‌شود و نسخه ساختاری مکانیک لاگرانژی مطرح خواهد شد. درنهایت نشان داده می‌شود که این دیدگاه می‌تواند مقادیر فیزیکی هم‌جنس را به صورت یکسان تعیین کند.

۲. استلزمات فیزیکی ناوردایی معادله لاگرانژ

معمولًاً کتاب‌های درسی فیزیک صورت‌بندی‌های متفاوت مکانیک کلاسیک، یعنی صورت‌بندی نیوتن، لاجرانژ، و هامیلتون را هم‌ارز یا معادل هم می‌دانند. این‌که صورت‌بندی‌های مذکور، در صورت بازسازی در دستگاه‌های صوری‌سازی فلسفی معادل هستند یا خیر، موضوع این مقاله نخواهد بود و در این جا صرفاً به شهود اولیه‌ای پرداخته خواهد شد که فیزیک‌دانان از هم‌ارزی این دستگاه‌ها مد نظر قرار می‌دهند.^۲ اگرچه معنای دقیق هم‌ارزبودن توسط کتاب‌های درسی بیان نمی‌شود، اما می‌توان حدس زد که منظور از هم‌ارزی این است که اولاً معادلات مزبور دامنه تبیینی یکسانی دارند و ثانیاً می‌توان با روابط خاصی (روابط تبدیل) برخی از واژگان آن‌ها را به نحوی به هم مربوط کرد که مجموعه معادلات هر یک از دیگری مشتق شود. برای نمونه سایمون (Symon) می‌نویسد: «چون معادلات لاجرانژ از معادلات نیوتن به دست آمده‌اند به منزله یک نظریه جدید فیزیکی نیستند بلکه تنها روش دیگر ولی معادلی برای بیان همان قوانین حرکت‌اند» (سایمون، ۱۳۸۰: ۲۹۲).

در این بخش به موضوع هم‌ارزی نظریه‌های فیزیکی نخواهم پرداخت، اما این موضوع را مورد بحث قرار می‌دهم که هم‌ارز دانستن صورت‌بندی‌های متفاوت یک نظریه تبعاتی دارد که کتاب‌های درسی معمولًاً از آن‌ها غفلت می‌کنند. در این نوشه به صورت مشخص استخراج معادلات لاجرانژ از قوانین حرکت نیوتن مطرح خواهد شد. اما پیش از پرداختن به این موضوع، اصل ناگفته‌ای منفع می‌شود که در هم‌ارز دانستن صورت‌بندی‌های متفاوت نقش اساسی ایفا می‌کند.

صورت‌بندی F با مجموعه معادلات E را در نظر بگیرید. یکی از قیودی که یک فیزیک‌دان به صورت ضمنی بر روی معادلات E می‌گذارد تا این معادلات قوانین جهان‌شمولی محسوب شوند این است که با تبدیل دستگاه مختصات^۳ شکل معادلات E تغییر نکند یا اصطلاحاً ناورداباقی بماند. حال صورت‌بندی دیگر F' با معادلات E را در نظر بگیرید؛ برای این‌که صورت‌بندی F معادل یا هم‌ارز صورت‌بندی F' باشد باید دو شرط وجود داشته باشد: ۱. روابط تبدیل T به نحوی وجود داشته باشند که بتوان E و E' را به هم مربوط کرد؛ ۲. این روابط تبدیل چنان باشند که معادلات E' با تغییر دستگاه‌های مختصات ناورداباقی بمانند (هم‌چنان که معادلات E ناورداباقی می‌مانندند).

برای نمونه معادلات لاجرانژ هم‌ارز معادلات نیوتن هستند؛ چراکه مجموعه روابط تبدیل T چنان وجود دارند که اولاً می‌توان توسط تعدادی از آن‌ها معادلات لاجرانژ را از

قوانين نیوتن استخراج کرد، و ثانیاً می‌توان توسط سایر روابط تبدیل ناوردایی معادلات لاغرانژ را نتیجه گرفت. بنابراین تعدادی از گزاره‌های متعلق به روابط تبدیل در استخراج معادلات لاغرانژ از معادلات نیوتن نقش دارند و مابقی در ناوردایی معادلات لاغرانژ دخالت دارند. حال پرسش اساسی این است: روابط تبدیل میان دو صورت‌بندی متفاوت ولی همارز، چه قیودی را تحمل می‌کنند؟ در این بخش نشان داده خواهد شد که روابط تبدیل میان قوانین نیوتن و معادلات لاغرانژ، تغییر در بعد (dimension) مقادیر فیزیکی‌ای (physical magnitude) که از نظر فیزیکدان هم‌جنس هستند نتیجه می‌دهد.

اما قبل از هر چیز باید معیار هم‌جنس بودن دو مقدار فیزیکی را مشخص کرد. قانون یا معادله L را فرض کنید که در آن مقدار فیزیکی M حضور دارد. همان‌طور که اشاره شد، با تبدیل دستگاه مختصات معادله L باید ناوردا باقی بماند. بنابراین جایگاهی در تبدیل یافته L' یعنی L' وجود دارد که متاظر M' یعنی M آن جایگاه را پر می‌کند. در این صورت می‌گوییم که M و M' هم‌جنس هستند. برای مثال نیروهای تعیین‌یافته اگرچه دارای بُعد یکسان نیستند، ولی هم‌جنس هستند؛ چراکه در معادلات لاغرانژ نقش ضمنی^۳ یکسانی ایفا می‌کنند. هدف این مقاله این است که نشان دهد دیدگاه مورد قبول نمی‌تواند معیاری برای هم‌جنس بودن مقادیر فیزیکی ارائه دهد. از طرف دیگر، دیدگاه معنایی سوپیز - اسند چنین هدفی را ارضا می‌کند.

اکنون به استخراج معادله لاغرانژ از معادله نیوتن می‌پردازیم (Johns, 2005). سیستم N ذره‌ای را فرض کنید که مختصات ذره n -ام آن $\vec{r}_n = x_{n1}\hat{e}_1 + x_{n2}\hat{e}_2 + x_{n3}\hat{e}_3$ است. به جای به کار گرفتن نوشتار برداری برای مختصات N ذره، مؤلفه‌های بردارهای مکان N ذره را به صورت یک دنباله می‌نویسیم:

$$x_{11}, x_{12}, x_{13}, \dots, x_{N3} \quad (1)$$

حال قرار می‌دهیم:

$$s_1 = x_{11}, s_2 = x_{12}, \dots, s_D = x_{N3} \quad (2)$$

که $D = 3N$. اگر نیروی وارد بر ذره n -ام نیز $\vec{f}_n = f_{n1}\hat{e}_1 + f_{n2}\hat{e}_2 + f_{n3}\hat{e}_3$ باشد،

قرار می‌دهیم:

$$F_1 = f_{11}, F_2 = f_{12}, \dots, F_D = f_{N3} \quad (3)$$

و برای جرم‌ها:

$$M_1 = m_1, M_2 = m_2, \dots, M_N = m_N \quad (4)$$

دستگاه مختصات s را دستگاه مختصات تعمیم یافته s می‌نامیم. معادله نیوتن برای ذره i -ام به صورت:

$$F_i = \frac{dP_i}{dt} \quad (5)$$

است، که P_i تکانه تعمیم یافته ذره i -ام است. انرژی جنبشی تعمیم یافته کل سیستم نیز برابر $T = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^D M_i \dot{s}_i^2$ است.

اگر نیروهای وارد بر سیستم مشکل از نیروهای پایستار و ناپایستار باشد، خواهیم داشت: $\vec{f}_n = -\nabla_n U(\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_N) + \vec{f}_n^{NP}$

$$F_i = -\frac{\partial}{\partial s_i} U(s_1, \dots, s_D) + F_i^{NP} \quad (6)$$

بنابراین قانون دوم نیوتن در مختصات تعمیم یافته S به صورت ذیل خواهد بود:

$$\frac{dP_i}{dt} = -\frac{\partial}{\partial s_i} U(s_1, \dots, s_D) + F_i^{NP} \quad (7)$$

حال اگرتابع لاغرانژی $L(s, \dot{s}, t) = T(\dot{s}) - U(s, t)$ تعریف کنیم خواهیم داشت:

$$L(s, \dot{s}, t) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^D M_i \dot{s}_i^2 - U(s_1, \dots, s_D, t) \quad (8)$$

$$\cdot \frac{\partial L}{\partial \dot{s}_i} = M_i \dot{s}_i = P_i \quad \text{و} \quad \frac{\partial L}{\partial s_i} = -\frac{\partial}{\partial s_i} U(s_1, \dots, s_D, t)$$

بنابراین صورت تبدیل یافته قانون دوم نیوتن یا معادله ۷ برابر است با:

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{s}_i} \right) - \frac{\partial L}{\partial s_i} = F_i^{NP} \quad (9)$$

معادله (9) را معادله لاغرانژ در مختصات تعمیم یافته s می‌نامیم. در واقع تابه اینجا دو صورت‌بندی ارائه شده است:

صورت‌بندی الف:

واژگان: ۱. مختصات مکانی: x_{ij} ، ۲. نیرو: \vec{f}_n ، ۳. پتانسیل: $(U(\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_N))$ ، ۴. تکانه:

۵. انرژی جنبشی: t و ...

معادله یا قانون اساسی (قانون دوم نیوتون): $\frac{dp_n}{dt} = -\nabla_n U(\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_N) + \vec{f}_n^{NP}$

صورت‌بندی ب:

- و از گان: مختصات تعمیم یافته: ۱. نیروی تعمیم یافته: F_i ، ۲. پتانسیل: $U(s_1, \dots, s_D, t)$ ، ۳. تکانه تعمیم یافته: P_i ، ۴. انرژی جنبشی تعمیم یافته: T ، و ...

معادله یا قانون اساسی (معادله لاغرانژ):

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{s}_i} \right) - \frac{\partial L}{\partial s_i} = F_i^{NP}$$

اگرچه دو صورت‌بندی مطرح شده‌اند، ولی هر دو در یک دستگاه مختصات بیان شده‌اند؛ چراکه در مورد دستگاه‌ها این همانی $s_{ij} = x_{ij}$ برقرار بود. برای اشتقاق معادله لاغرانژ از معادله نیوتون نیز از روابط تبدیل (۲)، (۳)، (۴) و $L(s, \dot{s}, t) = T(\dot{s}) - U(s, t)$ استفاده شد، که سه رابطه تبدیل اول روابط این همانی بودند. درنتیجه تا به این‌جا با تغییر صورت‌بندی، ابعاد مقادیر فیزیکی‌ای که واژگان دو صورت‌بندی به آن‌ها دلالت می‌کنند، تغییری نکرده‌اند. البته توجه داریم که دو صورت‌بندی در یک دستگاه مختصات بیان شده‌اند. اما هنوز نمی‌توانیم ادعا کنیم که صورت‌بندی الف با صورت‌بندی ب هم‌ارز است. چراکه هنوز ناوردایی معادلات لاغرانژ با تغییر دستگاه مختصات تعمیم یافته نشان داده نشده است. برای نشان دادن این ناوردایی باید صورت کلی روابط تبدیل را به دست آوریم. روابط تبدیل پیشین تنها در مواردی برقرارند که دو صورت‌بندی در یک دستگاه مختصات بیان شوند.

برای گذار از مختصات تعمیم یافته q ، مختصات تعمیم یافته s را در نظر بگیرید که تعداد درجات آزادی آن نیز همانند D است. فرض می‌کنیم که s_i تابعی از q_1, q_2, \dots, q_D است. اگر دترمینان ماتریس ژاکوبی تبدیل s به q که مؤلفه ik است، مخالف صفر باشد می‌توان q_k را بر حسب s_i ها نوشت.

نیروهای تعمیم یافته در مختصات تعمیم یافته q را نیز باید به نیروهای تعمیم یافته در مختصات s مربوط کنیم. این ارتباط به وسیله رابطه تبدیل ذیل صورت می‌گیرد:

$$Q_k = \sum_{i=1}^D F_i \frac{\partial s_i(q, t)}{\partial q_k} \quad (10)$$

که Q_k نیروی k -ام در مختصات تعیین یافته q است (اگر مختصات تعیین یافته q همان مختصات مکانی x_{ij} باشد، رابطه ۱۰ به رابطه این همانی ۳ می‌انجامد. بنابراین رابطه تبدیل ۳ حالت خاص رابطه تبدیل ۱۰ است). اما چه ضرورتی دارد که میان نیروهای تعیین یافته در دو دستگاه مختصات چنین ارتباطی برقرار کنیم؟ در سطرهای آینده درخواهیم یافت که رابطه ۱۰ شرط لازم برای ناوردایی معادلات لاغرانژ است.

اکنون باید نسبت تابع پتانسیل را با این نیروی تعیین یافته جدید به دست آوریم. اگر در رابطه ۱۰ به جای F_i ، معادلش را از رابطه ۶ جانشین کنیم، خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} Q_k &= \sum_{i=1}^D \left[-\frac{\partial}{\partial s_i} U(s, t) + F_i^{NP} \right] \frac{\partial s_i(q, t)}{\partial q_k} = \\ &- \sum_{i=1}^D \frac{\partial}{\partial s_i} U(s, t) \frac{\partial s_i(q, t)}{\partial q_k} + \sum_{i=1}^D F_i \frac{\partial s_i(q, t)}{\partial q_k} \end{aligned} \quad (11)$$

اکنون اگر فرض کنیم تابع پتانسیل در مختصات تعیین یافته s و q بر یک مقدار فیزیکی دلالت می‌کند^۱، می‌توانیم مشتق جزئی آن را به صورت ذیل بنویسیم:

$$\begin{aligned} U &= U(s, t) = U(q, t) = U(s_1(q, t), \dots, s_D(q, t), t) \Rightarrow \\ \frac{\partial}{\partial q_k} U(q, t) &= \sum_{i=1}^D \frac{\partial}{\partial s_i} U(s, t) \frac{\partial}{\partial q_k} s_i(q, t) \end{aligned} \quad (12)$$

اگر فرض کنیم روابط تبدیل میان نیروهای تعیین یافته ناپایستار F_i^{NP} و Q_k^{NP} نیز همانند روابط تبدیل میان نیروهای تعیین یافته پایستار است، یعنی مطابق رابطه ۱۰، با توجه به رابطه ۱۲، رابطه ۱۱ منجر خواهد شد به:

$$Q_k = -\frac{\partial}{\partial q_k} U(q, t) + Q_k^{NP} \quad (13)$$

- که مشابه رابطه ۶ است. بنابراین تا به اینجا در مورد روابط تبدیل سه فرض مهم کردہایم:
۱. روابط تبدیل میان نیروهای تعیین یافته مطابق رابطه ۱۰ است؛
 ۲. رابطه تبدیل میان توابع پتانسیل از نوع رابطه این همانی است؛
 ۳. نیروهای تعیین یافته ناپایستار همانند نیروهای تعیین یافته پایستار مطابق رابطه ۱۰ تبدیل می‌شوند.

این سه فرض به علاوه این فرض مهم که لاغرانژی (همانند تابع پتانسیل) با تبدیل مختصات تغییری نمی‌کند، برای اثبات ناوردایی معادلات لاغرانژ تحت تبدیلات مختصات تعیین یافته کافی هستند (ibid: 32).

قضیهٔ ناوردایی معادلات لاغرانژ در مختصات تعمیم‌یافتهٔ s

$$\frac{d}{dt}\left(\frac{\partial L}{\partial \dot{s}_i}\right) - \frac{\partial L}{\partial s_i} = F_i^{NP}$$

برای $i=1,2,\dots,D$ برقرارند اگر و تنها اگر معادلات لاغرانژ در مختصات تعمیم‌یافتهٔ s

$$\frac{d}{dt}\left(\frac{\partial L}{\partial \dot{q}_k}\right) - \frac{\partial L}{\partial q_k} = Q_k^{NP}$$

برای $k=1,2,\dots,D$ برقرار باشند.

بنابراین در کلی‌ترین حالت دو صورت‌بندی در دو دستگاه مختصات مختلف داریم:

۱. صورت‌بندی نیوتون در دستگاه مختصات تعمیم‌یافتهٔ s و ۲. صورت‌بندی لاغرانژ در مختصات تعمیم‌یافتهٔ q . روابط تبدیل میان این دو صورت‌بندی عبارت‌اند از:

$$1) q_k = q_k(s_1, \dots, s_D, t)$$

$$2) Q_k = \sum_{i=1}^D F_i \frac{\partial s_i(q, t)}{\partial q_k} \quad (14)$$

$$3) Q_k^{NP} = \sum_{i=1}^D F_i^{NP} \frac{\partial s_i(q, t)}{\partial q_k}$$

$$4) U(q_1, \dots, q_D, t) = U(s_1, \dots, s_D, t)$$

$$5) L(q_1, \dots, q_D, t) = L(s_1, \dots, s_D, t)$$

دو رابطهٔ تبدیل اول از ۱۴ دو نتیجهٔ مهم در مورد بُعد مقادیر فیزیکی q_k و Q_k دارد:

۱. لزومی ندارد که q_k ها با s_i ها هم‌بُعد باشند (q_k ها حتی می‌توانند بُعد فیزیکی نداشته باشند)؛ ۲. لزومی ندارد که Q_k ها با F_i ها هم‌بُعد باشند. در بخش بعدی خواهیم دید که منطق مرتبهٔ اول، که رکن اساسی دیدگاه مورد قبول است، نمی‌تواند هم‌جنس بودن دو مقدار فیزیکی با بُعد فیزیکی مختلف را توضیح دهد.

۳. دیدگاه مورد قبول و ناوردایی معادلات لاغرانژ

در بخش پیشین صورت‌بندی نامنفعی از مکانیک لاغرانژی ارائه شد. این‌که چگونه مکانیک لاغرانژی مطابق دیدگاه مورد قبول صورت‌بندی می‌شود موضوع این بخش است. گفتنی است که ساختار منطقی این نوع صورت‌بندی از مکانیک کلاسیک به صورت کامل ذکر

نخواهد شد و به بخش‌هایی از آن اکتفا می‌شود؛ بخش‌هایی که برای نشان دادن ناکارآمدی منطق مرتبه اول و به بیان دیگر ناکارآمدی دیدگاه مورد قبول کفایت می‌کنند.

طبق آخرین اصلاحات دیدگاه مورد قبول، نظریه‌های علمی را می‌توان بر اساس ساختار ذیل صورت‌بندی کرد (Suppe, 1974: 50-51):

۱. زبان مرتبه اول L متشکل از واژگان غیرمنطقی مشاهدتی Vo و نظری VT وجود

دارد که نظریه علمی بر اساس آن و حساب منطقی K تعریف‌شده بر روی L صورت‌بندی می‌شود؛

۲. زیرزبان مشاهدتی Lo با واژگان مشاهدتی Vo و زیرحساب Ko وجود دارد. زیرزبان نظری LT نیز با واژگان نظری VT و زیرحساب KT وجود دارد؛

۳. زبان L علاوه بر جملات حاوی واژگان فقط نظری و جملات حاوی واژگان فقط مشاهدتی، دارای جملات ترکیبی است که شامل دو نوع واژگان مشاهدتی و نظری است؛

۴. زیرزبان مشاهدتی Lo دارای تعبیر O, f_j, R_i است که دامنه O شامل رخدادهای مشاهدتی انضمایی، اشیا و عملیات‌های جزئی آزمایشگاهی است. بنابراین روابط R_i و توابع $f_j (j \in J)$ نیز مشاهدتی هستند؛

۵. زیرزبان نظری LT توسط دو دسته اصل تعبیر جزئی پیدا می‌کند: الف) اصول موضوعه نظریه که با T نمایش می‌دهیم و صرفاً شامل واژگان نظریه‌اند؛ و ب) قواعد تطبیقی C که شامل جملات ترکیبی‌اند؛

۶. نظریه علمی مبتنی بر L و C عبارت است از عطف T و C که با TC نمایش می‌دهیم.

برای صورت‌بندی مکانیک لاگرانژی قبل از هر چیز عمل‌گرهای ریاضی مانند تساوی، مشتق‌گیری، انتگرال‌گیری و ... را به زبان منطقی L اضافه می‌کنیم. اکنون باید زیرزبان مشاهدتی و نظری را معین کنیم. همان‌طور که قبلًا گفته شد، فقط آن واژگان و تعابیری که برای رسیدن به هدف‌مان لازم هستند معرفی می‌شوند.

دامنه تعبیر O, f_j, R_i از زیرزبان مشاهدتی شامل ذرات نقطه‌ای و بازه‌هایی از اعداد حقیقی است که زمان و مقادیر توابع مشاهدتی را بازنمایی می‌کنند. توابع مشاهدتی f_j عبارت‌اند از تابع مکان تعیین‌یافته و تابع جرم. تابع جرم را می‌توان با عملیات مشاهدتی مشخصی تعریف کرد (Margenaue and Lindsay, 1954: 91-94)، بدین جهت جزو توابع

مشاهدتی محسوب شده است. نکته شایان ذکر این است که چون بیش از یک مختصات تعمیم‌یافته در اختیار داریم، بیش از یک تابع مکان تعمیم‌یافته باید در نظر بگیریم. روابط میان توابع مکان تعمیم‌یافته به وسیلهٔ برخی از روابط R بازنمایی می‌شوند.

بر اساس ساختار منطقی معرفی شده، می‌توان معنای واژگان مشاهدتی وارد در نظریه را متعین کرد: معنای واژه «جرم» عبارت است از تابع $f_1 = m$ ، معنای واژه «مکان تعمیم‌یافته» s عبارت است از تابع $s = f_2$ و معنای واژه «مکان تعمیم‌یافته» q عبارت است از تابع $q = f_3$. اما در منطق مرتبه اول به همان اندازه که توابع جرم m و مکان تعمیم‌یافته s نامربوط هستند، توابع مکان تعمیم‌یافته s و q نیز نامربوطاند. این از شهود فیزیکی بسیار بعيد است. فیزیکدان گویی توابع مکان تعمیم‌یافته را از یک جنس می‌داند. به نظر وی واژگان «مکان تعمیم‌یافته» s و «مکان تعمیم‌یافته» q بر یک موجودیت یا مفهوم فیزیکی دلالت می‌کنند، در حالی که واژه «جرم» به مفهوم دیگری ارجاع می‌دهد. شایان ذکر است که مشکل مذکور در مورد تابع جرم اتفاق نمی‌افتد؛ چراکه با تغییر مختصات تعمیم‌یافته، واژه «جرم» دلالتش ثابت باقی می‌ماند. به عبارت دیگر معنای واژه «جرم» در هر مختصات تعمیم‌یافته‌ای تابع جرم m است.

اما مدافع دیدگاه مورد قبول می‌تواند پاسخ دهد که توابع مکان تعمیم‌یافته s و q با رابطه $R_1(s, q) = 0$ به هم مربوط می‌شوند. بنابراین نمی‌توان آن‌ها را به لحاظ معناشناختی کاملاً از هم جدا دانست. این نوع دفاع از دیدگاه مورد قبول به نظر دو مشکل دارد؛ اول آن که رابطه R_1 می‌تواند به نحوی باشد که بر اساس آن بُعد s و q یکسان نشود. بنابراین روش عملیاتی اندازه‌گیری آن‌ها، و در نتیجه معنای آن‌ها متفاوت خواهد بود (اگر آن‌ها هم بُعد بودند می‌توانستیم ادعا کنیم که علی‌الاصول روش عملیاتی یکسانی برای اندازه‌گیری آن‌ها وجود دارد).

دومین مشکل این است که توابع مختلف می‌توانند با یک رابطه به هم مربوط شوند. برای مثال در اجسام با جرم متغیر، مثل موشک، تابع جرم با تابع مکان تعمیم‌یافته رابطه پیدا می‌کند. اما وجود چنین رابطه‌ای مستلزم آن نیست که این دو تابع اشتراک معنایی دارند. تا به حال معناداری واژگان نظری مکانیک لاگرانژی به صورت مشخص بحث و ارزیابی نشده است. تمامی ایرادهای وارد را می‌توانستیم به ساختار منطقی مکانیک نیوتونی نیز وارد کنیم؛ یعنی ساختار منطقی مکانیک نیوتونی بر اساس دیدگاه مورد قبول. به عبارت دیگر مدافع دیدگاه مورد قبول می‌تواند ادعا کند که با تغییر مختصات تعمیم‌یافته در مکانیک نیوتونی نیز معنای واژه «مکان تعمیم‌یافته» تغییر می‌کند. بنابراین اگر بنا باشد دیدگاه مورد

قبول ناکارآمد باشد، این ناکارآمدی را مکانیک نیوتونی نیز می‌تواند نمایان کند. اما انحراف مکانیک لاغرانژی از مکانیک نیوتونی در مورد واژگان نظری اتفاق می‌افتد. پیش از پرداختن به این انحراف، کمی از واژگان نظری مکانیک لاغرانژی صحبت می‌کنیم.

به غیر از واژگان مشاهدتی ذکرشده، سایر واژگان به کار گرفته شده در مکانیک لاغرانژی واژگان نظری‌اند. واژگانی مانند «نیروی تعمیم‌یافته»، «انرژی جنبشی تعمیم‌یافته»، «سرعت تعمیم‌یافته»، «پتانسیل»، «تکانه تعمیم‌یافته» و «лагرانژی». آن‌چه برای منظور ما اهمیت دارد واژه نظری «نیروی تعمیم‌یافته» است. در مختصات تعمیم‌یافته s_i واژه «نیروی تعمیم‌یافته» F_i بر اساس یک دسته واژگان نظری و یک دسته واژگان مشاهدتی تعبیر پیدا می‌کند. واژه مشاهدتی «جرم» است که خود بر اساستابع مشاهدتی جرم m معنادار می‌شود. واژه نظری واژه «شتاب» است که خود بر اساس تابع مکان تعمیم‌یافته q و زمان تعبیر پیدا می‌کند. اما در مختصات تعمیم‌یافته q واژه «نیروی تعمیم‌یافته» Q_k بر اساس تابع مکان تعمیم‌یافته q و تابع جرم m معنای تجربی پیدا نمی‌کند، بلکه توسط تابع نیروی تعمیم‌یافته F_i و $\frac{\partial s_i(q,t)}{\partial q_k}$ و بر اساس رابطه 10^m معنادار می‌شود.^۷ نکته مهم این است که رابطه 10^m بعد توابع Q_k و F_i را یکسان باقی نمی‌گذارد. بنابراین به صورت علی‌الاصول روش آزمایشگاهی یکسانی وجود ندارد که توسط آن «نیروی تعمیم‌یافته» F_i و «نیروی تعمیم‌یافته» Q_k تعبیر تجربی یکسانی پیدا کنند. این دقیقاً همان مشکلی است که در مورد واژگان مشاهدتی «مکان تعمیم‌یافته» s_i و «مکان تعمیم‌یافته» q با آن مواجه بودیم. با این اختلاف که اولی در سطح زیرزبان مشاهدتی اتفاق می‌افتد، در حالی که دومی در سطح زیرزبان نظری روی می‌دهد.

در سطور پیشین، از این نکته یاد کردیم که مشکل معناشناختی در مورد زیرزبان مشاهدتی صرفاً در مورد مکانیک لاغرانژی رخ نمی‌دهد و مکانیک نیوتونی نیز با آن دست به گریبان است. اما نقطه افتراق مکانیک لاغرانژی از مکانیک نیوتونی در این نکته است که زیرزبان نظری مکانیک نیوتونی مشکل معناشناختی‌ای از این بابت ندارد. چراکه واژه «نیرو» در مکانیک نیوتونی در تمامی دستگاه‌های مختصات بر یک تابع دلالت می‌کند. در نتیجه بعد این تابع نیز در تمامی دستگاه‌های مختصات یکسان و برابر $\frac{ML}{T^2}$ است. بنابراین، این صوری‌سازی مکانیک لاغرانژی است که ناکارآمدی دیدگاه مورد قبول را نمایان می‌کند.

قبل از آن‌که این بخش را به پایان برسانیم، ذکر چند نکته ضروری به نظر می‌رسد؛ اول آن‌که، اگرچه در مکانیک لاغرانژی نیروها و مکان‌های تعمیم‌یافته لزوماً هم‌بعد نیستند، اما مقادیر فیزیکی دیگری هستند که همواره بعدشان ثابت است. برای مثال بعد $F_i s_i$ و $Q_k q_k$

همواره ثابت و برابر $\frac{ML^2}{T^2}$ است. یا بعد $p_i = P_k q_k$ (که P_i تکانه در مختصات S و P_k تکانه در مختصات q است) همواره برابر $\frac{ML^2}{T}$ است.

نکته شایان ذکر دیگر شیوه‌هایی است که معادلات لاغرانژ از آنها استنتاج می‌شوند. به صورت کلی برای رسیدن به معادلات لاغرانژ سه روش وجود دارد: ۱. قانون دوم نیوتون؛ ۲. اصل دالامبر؛ و ۳. اصل کمترین کنش. ناکارآمدی دیدگاه مورد قبول در مورد صوری‌سازی مکانیک لاغرانژی تنها زمانی معتبر است که شیوه نخست انتخاب شود. برای مثال ناوردایی معادلات لاغرانژ نتیجه بدیهی اصل کمترین کنش است. همان‌طور که می‌دانیم، مسیری برای کنش مسیر مانا (stationary) است که معادلات لاغرانژ را ارضاء کند. از طرفی می‌دانیم هر مسیری را می‌توانیم به طرق گوناگون بازنمایی کنیم. بنابراین معادلات لاغرانژ ضرورتاً باید در هر بازنمایی مکانی مسیر مانا ارضاء شوند و این یعنی ناوردایی معادلات لاغرانژ. اما هدف اولیه برسی استلزمات همارز دانستن مکانیک نیوتونی و لاغرانژی بود، نه اصل کمترین کنش و معادلات لاغرانژ. در بخش بعدی یکی دیگر از شیوه‌های صوری‌سازی نظریه‌های علمی، یعنی دیدگاه سوپیز – اسنید و رابطه آن با مکانیک لاغرانژی مورد واکاوی قرار می‌گیرند.

۴. دیدگاه سوپیز – اسنید و ناوردایی معادلات لاغرانژ

همان‌طور که قبلًاً اشاره شد رهیافت ساختارگرایانه سوپیز – اسنید به همراه سایر رویکردهای معنایی (Van Fraassen, 1970) (Suppe, 1967-mentioned in Suppe, 1970) بدیل‌های دیدگاه مورد قبول هستند. در این بخش ساختار مکانیک لاغرانژی و ارتباط آن با ساختار مکانیک کلاسیک ذره‌ای معرفی می‌شود (Sneed, 1979). درنهایت به مزیت این دیدگاه در مقایسه با دیدگاه مورد قبول در رابطه با ناوردایی معادلات لاغرانژ پرداخته می‌شود.

در رابطه با مکانیک نیوتونی سه سطح از الگوها (models) وجود دارد: ۱. مجموعه الگوها از ساختاری که در آن توابع نظریه‌ای^۷ تعریف نمی‌شوند (در مکانیک نیوتونی یگانه تابعی که اندازه‌گیری آن به نظریه بستگی ندارد، یعنی یگانه تابع غیرنظریه‌ای، مکان است)؛ ۲. مجموعه الگوها از ساختاری که در آن توابع نظریه‌ای تعریف می‌شوند؛ ۳. مجموعه الگوها از ساختاری که در آن رابطه میان توابع نظریه‌ای تعریف می‌شود. در مورد مکانیک کلاسیک ساختار اول را سینماتیک ذره‌ای PK، ساختار دوم را مکانیک ذره‌ای PM و ساختار

سوم را مکانیک کلاسیک ذره‌ای CPM می‌نامیم. این سه ساختار به ترتیب عبارت‌اند از : (Stegmuller, 1976)

تعريف: x یک PK است اگر و تنها اگر P, T, s به نحوی وجود داشته باشند که:

$$x = \langle P, T, s \rangle : PK$$

اصل موضوع ۱: PK مجموعه P متناهی و غیرتنهی باشد؛

اصل موضوع ۲: PK مجموعه T بازه‌ای از اعداد حقیقی باشد؛

اصل موضوع ۳: PK مجموعه s تابعی از $T \times P$ به $R3$ باشد؛ به علاوه این‌که s در زیربازه باز T بر حسب زمان دو بار مشتق‌پذیر باشد.

تعريف: x یک PM است اگر و تنها اگر P, T, m, f به نحوی وجود داشته باشند که:

$$x = \langle P, T, s, m, f \rangle : PM$$

اصل موضوع ۱: PM مجموعه P متناهی و غیرتنهی باشد؛

اصل موضوع ۲: PM مجموعه T بازه‌ای از اعداد حقیقی باشد؛

اصل موضوع ۳: PM تابعی از $T \times P$ به $R3$ باشد؛ به علاوه این‌که s در زیربازه باز T

بر حسب زمان دو بار مشتق‌پذیر باشد؛

اصل موضوع ۴: PM تابعی از m به R است؛ به نحوی که به ازای تمامی $u \in P$

$$m(u) > 0$$

اصل موضوع ۵: PM تابعی از f به $R3$ است و $\sum_{i \in N} f(u, t, i)$ به ازای تمامی $t \in T$ و $u \in P$ هم‌گرای مطلق است.

تعريف: x یک CPM است اگر و تنها اگر P, T, m, f به نحوی وجود داشته باشند که:

$$x = \langle P, T, s, m, f \rangle : CPM$$

اصل موضوع ۱: CPM مجموعه P متناهی و غیرتنهی باشد؛

اصل موضوع ۲: CPM مجموعه T بازه‌ای از اعداد حقیقی باشد؛

اصل موضوع ۳: CPM تابعی از $T \times P$ به $R3$ باشد؛ به علاوه این‌که s در زیربازه باز T

بر حسب زمان دو بار مشتق‌پذیر باشد؛

اصل موضوع ۴: CPM تابعی از m به R است، به نحوی که به ازای تمامی $u \in P$

$$m(u) > 0$$

۱۵۶ صوری‌سازی مکانیک لاغرانژی و ناوردایی معادلات لاغرانژ

اصل موضوع ۶: $f: CPM \rightarrow P \times T \times N$ به ازای تمامی $i \in N$ است و $f(u, t, i) \in R^3$ است و $t \in T$ هم‌گرای مطلق است؛

اصل موضوع ۷: $\sum_{i \in N} f(u, t, i) = 0$ است و $u \in P$

$$m(u) = \sum_{i \in N} f(u, t, i)$$

مجموعه ذرات می‌تواند تعبیری برای مجموعه P باشد. تعبیر فیزیکی مجموعه T می‌تواند مجموعه اعداد حقیقی باشد که زمان طی شده اندازه‌گیری شده را بازنمایی می‌کند. تابع $s(u, t)$ برداری $n=3$ -بعدی است که اگر $u \in P$ باشد، تعبیر فیزیکی چنین تابعی می‌تواند تابع مکان ذره u در زمان t و در فضای سه‌بعدی باشد. اگر $t \in T$ و $i \in N$ باشد، $f(u, t, i)$ می‌تواند به عنوان نیروی $-i$ ام وارد بر ذره u در زمان t تعبیر شود.

اما پردازیم به مکانیک لاغرانژی؛ اسنید (Sneed) در صورت‌بندی خود از مکانیک لاغرانژی (Sneed, 1979: 207) سطح اول ساختاری برای مکانیک لاغرانژی را همان PK قرار می‌دهد. سطح دوم یا مکانیک تعمیم‌یافته GM را چنین صورت‌بندی می‌کند:

تعريف: x یک GM است اگر و تنها اگر P, T, s, X, h, q, Q, K به نحوی وجود داشته باشند که:

اصل موضوع ۱: $x = \langle P, T, s, X, h, q, Q, K \rangle : GM$

اصل موضوع ۲: $\langle P, T, s \rangle : PK$ باشد؛

اصل موضوع ۳: $h : GM$ عدد صحیح است؛

اصل موضوع ۴: $q : GM$ تابعی از $Ih \times T$ به اعداد حقیقی باشد چنان‌که به ازای هر $i \in Ih$ و $t \in T$ $Dq(i, t)$ موجود باشد؛

اصل موضوع ۵: $Q : GM$ تابعی از $Ih \times Rh \times T$ به اعداد حقیقی باشد؛

اصل موضوع ۶: $X : GM$ تابعی از $R^3 \times Rh \times T$ به اعداد حقیقی است، به نحوی که:

$\langle x_1, \dots, x_h \rangle \in Rh$ و $p \in P$ به ازای هر $i, j \in Ih+1$ و به ازای هر $t \in T$ $D_i D_j X(p, x_1, \dots, x_h, t)$ موجود باشد؛

(i) $s(p, t) = X(p, q(1, t), \dots, q(h, t), t)$ و $t \in T$ و $p \in P$ به ازای هر $t \in T$ و $p \in P$ موجود باشد؛

اصل موضوع ۷: $K : GM$ تابعی از $R^{2h} \times T$ به اعداد حقیقی است، به نحوی که به ازای هر $i \in Ih+1$ و به ازای هر $t \in T$ $D_i K(x_1, \dots, x_h, y_1, \dots, y_h, t) \in R^{2h} \times T$ موجود باشد.

در این ساختار، مختصات تعمیم یافته Q و انرژی جنبشی کل سیستم یعنی K توابع نظریه‌ای هستند. Q ها در شناسه تابع انرژی جنبشی بازنمایی کننده سرعت‌های تعمیم یافته هستند.^۱ h بیان کننده تعداد مؤلفه‌های مختصات تعمیم یافته است. X تابعی است که رابطه میان s و q را بیان می‌کند. D_i نیز بیان گر مشتق جزئی i -ام است. اما ساختار سطح سوم ساختاری است که در آن تابع انرژی جنبشی توسط معادله لاغرانژ به تابع نیروی تعمیم یافته مربوط می‌شود. این ساختار را مکانیک تعمیم یافته لاغرانژی LGM می‌نامیم (ibid: 208). تعریف: x یک LGM است اگر و تنها اگر P, T, s, X, h, q, Q, K به نحوی وجود داشته باشند که:

اصل موضوع ۱ $x = \langle P, T, s, X, h, q, Q, K \rangle$ یک GM باشد؛

اصل موضوع ۲ GM به ازای هر $i \in I_h$ و $t \in I_t$ داریم:

$$DtDh + iK(q(1,t), \dots, q(h,t), Dq(1,t), \dots, Dq(h,t), t)$$

$$- DiK(q(1,t), \dots, q(h,t), Dq(1,t), \dots, Dq(h,t), t)$$

$$= Q(i, q(1,t), \dots, q(h,t), t)$$

که اصل موضوع دوم صورت گسترده معادله لاغرانژ برای مختصه تعمیم یافته i -ام است. با این فرض که نیروی ناپایستاری وجود ندارد. درواقع، همان نقشی که قانون دوم نیوتن یا اصل موضوع هفتم در CPM ایفا می‌کند، معادله لاغرانژ در LGM ایفا می‌کند. تا به اینجا هیچ‌گونه ارتباطی میان CPM و LGM برقرار نکرده‌ایم؛ به عبارت دیگر تابع Q در LGM هیچ‌گونه ارتباطی با تابع f در CPM ندارد. اسند رابطه میان این دو ساختار را با رابطه ذیل تعریف می‌کند (ibid: 209):

اگر F یک رابطه دوتایی باشد، $\langle P, T, s, X, h, Q, K \rangle \in F$ اگر و تنها اگر $\langle P, T, s, m, f \rangle \in F$

به نحوی وجود داشته باشند که:

اصل موضوع ۱ $x = \langle P, T, s, m, f \rangle$ یک PM باشد؛

اصل موضوع ۲ $x' = \langle P', T', s', X, h, q, Q, K \rangle$ یک GM باشد؛

$$\langle P, T, s \rangle = \langle P', T', s' \rangle .3$$

$$\langle x_1, \dots, x_h, y_1, \dots, y_h, t \rangle \in R^{2h} \times T .4$$

$$K(x_1, \dots, x_h, y_1, \dots, y_h, t)$$

$$= \sum_{p \in P} m(p)/2 \sum_{h,j=1} [DjX(p, x_1, \dots, x_h, t)]y_j$$

$$+ Dh+1X(p, x_1, \dots, x_h, t)]2;$$

۵. به ازای هر $i, x_1, \dots, x_h, t \in I_{h \times R} \times T$

$$Q(i, x_1, \dots, x_h, t) = \sum p \in P [\sum h_j = 1 f(p, t, j)]$$

$$\times D_i X(p, x_1, \dots, x_h, t).$$

۴ انرژی جنبشی تعیین‌یافته را با توجه به مکانیک ذره‌ای کلاسیک بازتعریف می‌کند؛^۵ همان رابطه تبدیل ۱۰ است. اگر تابع X تابع این‌همانی باشد مختصات تعیین‌یافته q تبدیل به مختصات تعیین‌یافته s می‌شود که بعد طول داشت. در این حالت تابع Q و f نیز این‌همان می‌شوند. اما قضیه مهمی که در ارتباط با CPM و LGM داریم این است که (ibid: 210):

قضیه: اگر $x \in F$ و x' یک CPM باشد، x یک LGM خواهد بود.

به عبارت دیگر قضیه مزبور ادعا می‌کند اگر الگویی از CPM بر اساس روابط تبدیل (۱۴) با ساختار دیگری در ارتباط باشد، آن ساختار ضرورتاً الگویی از LGM است.

یکی از مزیت‌های ساختارگرایی در فلسفه فیزیک این است که مقادیر فیزیکی بر اساس نقش‌شان در یک ساختار متعین (identify) می‌شوند نه بر اساس ویژگی‌های فردی‌شان. این خصلت می‌تواند از سطح زبانی و معناشناختی به سطح هستی‌شناختی نیز سراست کند: اعیان فیزیکی بر اساس روابط‌شان با سایر اعیان متعین می‌شوند نه بر اساس ویژگی‌های ذاتی‌شان (intrinsic properties). برای آن‌که موجودی نیروی تعیین‌یافته باشد، اولین قدم آن است که مجموعه یا ساختاری که موجود در آن تعییه شده است بیابیم. سپس ببینیم که ساختار مزبور الگویی از LGM است یا خیر. مرحله آخر این است که آزمون کنیم نقش آن موجود در ساختار همانند نقش Q در LGM است یا خیر. اگر بود، موجود مزبور نیروی تعیین‌یافته است. از طرف دیگر، اگر تابع X تابع این‌همانی باشد، f با Q این‌همان می‌شود و درنتیجه عیناً نقش Q را در LGM بازی می‌کند؛ بدون توجه به بعد فیزیکی. نیروهای تعیین‌یافته متمایز از f نیز جایگاه یکسانی را در LGM اشغال می‌کنند.

ناوردایی معادلات لاگرانژ نتیجه مستقیم قضیه اخیر است: هر الگویی از مکانیک نیوتونی که بر اساس روابط تبدیل (۱۴) با مختصات تعیین‌یافته دیگری مرتبط شود، لزوماً الگویی از مکانیک لاگرانژی خواهد بود. اما تبعیت از رابطه تبدیل (۱۰) (که شکل ساختاری آن توسط رابطه F ذکر شد) هیچ‌گونه اختلالی در نقش واحدی که نیروهای تعیین‌یافته باید ایفا کنند وارد نمی‌کند. برخلاف صوری‌سازی در منطق مرتبه اول که نقش‌های معناشناختی مختلفی را به نیروهای تعیین‌یافته اعطای می‌کرد.

۵. نتیجه‌گیری

اغلب انتقادات واردشده علیه دیدگاه مورد قبول و جانبداری‌ها از دیدگاه معنایی، با توجه به اهداف فلسفه علمی شکل گرفته‌اند. برای مثال ادعا می‌شود دیدگاه مورد قبول نمی‌تواند تقلیل (reduction) نظریه‌ها را به همان معنایی که فیزیکدانان‌ها درنظر دارند، الگوسازی کند. یا ادعا می‌شود دینامیک میان نظریه‌های علمی به آن نحوی که در دیدگاه معنایی بازسازی می‌شود، توسط دیدگاه مورد قبول بازسازی نمی‌شود. این نوشه بر آن بود بیش از پیش به قضایا و پراتیک فیزیکدان نزدیک شود و نشان دهد که دیدگاه مورد قبول نمی‌تواند مسیری که وی طی می‌کند را الگوسازی کند. اگر بخواهیم بر اساس دیدگاه مورد قبول ناوردایی معادلات لاگرانژ را نشان دهیم، باید هزینه‌هایی را صرف کنیم که پراتیک فیزیک تمایلی به پرداخت آن هزینه‌ها ندارد. در حالی که ناوردایی این معادلات در صوری‌سازی سوپیز-اسنیدی هیچ هزینه‌گذافی برای فیزیکدان در پی ندارد.

پی‌نوشت‌ها

۱. برای بررسی تاریخی این موضوع ← Suppe, 1974
۲. شهود اولیه فیزیکدانان مبنی بر معادل‌بودن صورت‌بندی‌های متفاوت از مکانیک کلاسیک مورد نقد نیز قرار گرفته است. برای نمونه ← North, 2009 و Curiel, 2009
۳. این پرسش که دیدگاه معنایی همارزی نظریه‌های شهوداً معادل را نتیجه می‌دهد یا خیر توسط اچ. هالورسن (۲۰۱۲) مورد بررسی قرار گرفته است. مقاله گلیمور (۲۰۱۳) در نقد مقاله پیشین است.
۴. در صورت نبود نیروهای ناپایستار، در معادلات لاگرانژ، واژه‌ای که به صورت صریح به نیرو دلالت کند وجود ندارد. اما در صورت وجود نیروهای ناپایستار، واژه نیرو به صورت صریح وجود خواهد داشت. هرچند در مورد اولی نیز به صورت ضمنی واژه نیرو حضور دارد؛ چراکه لاگرانژی بر حسب پتانسیل و آن هم بر حسب نیرو قابل بازنویسی است.
۵. این همان‌بودن دو مقدار فیزیکی در دو دستگاه مختصات اساساً فرضی بدیهی نیست. می‌توان

۱۶۰ صوری‌سازی مکانیک لاگرانژی و ناوردایی معادلات لاگرانژ

- نشان داد که تابع هامیلتونی برخلاف تابع پتناسیل و لاگرانژی در دو مختصات تعیین یافته، بر یک مقدار فیزیکی دلالت نمی‌کند.
۶. به یاد داریم که رابطه ۱۰ شرط لازم برای ناوردایی معادلات لاگرانژ بود.
۷. توابعی که اندازه‌گیری آنها مستلزم استفاده از نظریه است.
۸. عمل گر مشتق است.
۹. عمل گر مشتق جزیی نسبت به $-A$ این شناسه است.
۱۰. انرژی جنبشی تعیین یافته تابعیت مکان تعیین یافته نیز دارد.

منابع

ساپمون، ک (۱۳۸۰). مکانیک، ترجمه اعظم نیرومند قاضی و غلام‌حسین همدانی، تهران: دانشگاه صنعتی شریف.

- Curiel, Erik (2009). ‘Classical mechanics is Lagrangian; it is not Hamiltonian; the semantics of physical theory is not semantical’, Unpublished manuscript, manuscript, London School of Economics.
- Glymour, Clark (2013). ‘Theoretical equivalence and the semantic view of theories’, *Philosophy of Science*, Vol. 80, No. 2.
- Halvorson, H. (2012). ‘What Scientific Theories Could Not Be*’, *Philosophy of Science*, Vol. 79, No. 2.
- North, Jill (2009). ‘The “Structure” of Physics: A Case Study’, *Journal of Philosophy*, No.106.
- Beth, E. (1949). ‘Towards an up-to-date Philosophy of the Natural Sciences’, *Methods*, Vol. 1.
- French, S. and Ladyman, J. (1999). ‘Reinflating the Semantic Approach’, *International Studies in the Philosophy of Science*, 13.
- Glymour, Clark (2013). ‘Theoretical equivalence and the semantic view of theories’, *Philosophy of Science*, Vol. 80, No. 2.
- Hanson, N. R. (1948). *Patterns of Discovery*, Cambridge: Cambridge University Press.
- Johns, O. D. (2005). *Analytical Mechanics for Relativity and Quantum Mechanics*, Oxford: Oxford University Press.
- Kuhn, T. (1962). *The Structure of Scientific Revolutions*, Chicago: University of Chicago Press.
- Ladyman, J. (1998). ‘What is Structural Realism?’, *Studies in History and Philosophy of Science*, No. 29.
- Lindsay, R. B. and H. Margenau (1936). *Foundations of Physics*, New York: John Wiley.
- North, Jill (2009). ‘The “Structure” of Physics: A Case Study’, *Journal of Philosophy*, No. 106.
- Putnam, H. (1998). ‘What Theories are not’, *Studies in Logic and the Foundations of Mathematics*, 44.

- Sneed, J. (1979). *The Logical Structure of Mathematical Physics*, Dordrecht: Reidel.
- Stegmüller, W. (1976). *The Structure and Dynamics of Theories*, Berlin: Springer-Verlag.
- Suppe, F. (1967). *The Meaning and Use of Models in Mathematics and the Exact Sciences*, PhD Thesis, Michigan: University of Michigan.
- Suppe, F. (1974). *The Structure of Scientific Theories*, Chicago: University of Illinois Press.
- Suppe, P. (1957). *Introduction to Logic*, Princeton: Van Nostrand.
- Van Fraassen, B. C. (1970). ‘On the Extension of Beth's Semantics of Physical Theories’, *Philosophy of Science*, 37.
- Van Fraassen, B. C. (1980). *The Scientific Image*, New York: Oxford University Press.